

## Tema 6.- Teorema de estructura de los módulos finitamente generados sobre un D.I.P.. Aplicaciones: ecuaciones lineales con coeficientes enteros, formas canónicas de Jordan

### 6.1 Teorema de estructura de los módulos finitamente generados sobre un D.I.P.

En lo que sigue  $A$  denotará un dominio de ideales principales y  $K$  su cuerpo de fracciones.

LEMA 6.1.1.- Sean  $v_1, \dots, v_m \in A^n$ . Entonces los  $v_i$  son  $A$ -linealmente independientes (en  $A^n$ ) si y sólo si son  $K$ -linealmente independientes en  $K^n$ .<sup>1</sup>

DEFINICIÓN 6.1.2.- Dado un subconjunto cualquiera no vacío  $S \subset A^n$ , definimos el *rango* de  $S$ , que notaremos  $\text{rg}(S)$ , como el número máximo de elementos de  $S$  que sean  $A$ -linealmente independientes, que por el lema anterior, coincide con el número máximo de elementos de  $S$  que sean  $K$ -linealmente independientes en  $K^n$ , o lo que es lo mismo, con  $\dim_K L_K(S)$ , donde  $L_K(S)$  denota el subespacio vectorial de  $K^n$  generado por  $S$ .

LEMA 6.1.3.-

1. Si  $S \subset A^n$ , entonces  $\text{rg}(S) \leq n$ .
2. Si  $M \subset A^n$  es un submódulo, entonces los elementos de  $L_K(M)$  son de la forma  $a^{-1}m$ , con  $a \in A, a \neq 0$  y  $m \in M$ .
3. Si  $S = A^n$ , entonces  $\text{rg}(A^n) = n$ .
4. Si  $M_1, M_2 \subset A^n$  son dos submódulos tales que  $M_1 \cap M_2 = 0$ , entonces  $\text{rg}(M_1 \oplus M_2) = \text{rg}(M_1) + \text{rg}(M_2)$ .

PROPOSICIÓN 6.1.4.- Sea  $M$  un  $A$ -módulo libre de rango  $n \geq 1$  y  $M' \subset M$  un submódulo no nulo. Entonces existe  $e \in M$ ,  $u_0 : M \rightarrow A$  lineal y  $a \in A - \{0\}$  tales que:

1.  $u_0(e) = 1$
2.  $M = (Ae) \oplus \ker u_0$
3.  $M' = (Aae) \oplus (M' \cap \ker u_0)$ .

---

<sup>1</sup>Este resultado es válido siempre que  $A$  sea un dominio de integridad.

PRUEBA:

1) Para cada  $u \in \text{Hom}_A(M, A)$ , la imagen por  $u$  de  $M'$ ,  $u(M')$ , es un submódulo de  $A$ , i.e. un ideal, y como  $A$  es DIP, existirá  $a_u \in A$  tal que  $u(M') = Aa_u$ . Sea  $\Omega$  el conjunto (no vacío) de todos los ideales de  $A$  de la forma  $u(M') = Aa_u$ , para algún  $u \in \text{Hom}_A(M, A)$ . Como  $A$  es noetheriano,  $\Omega$  posee algún elemento maximal  $u_0(M') = Aa_{u_0}$ , para un cierto  $u_0 \in \text{Hom}_A(M, A)$ . Como  $M$  es libre de rango  $n$ , podemos suponer que  $M = A^n$ . Sean  $\pi_i : M \rightarrow A$ ,  $i = 1, \dots, n$ , las proyecciones. Como  $M' \neq 0$ , existirá un  $i_0$  tal que  $\pi_{i_0}(M') \neq 0$ , con lo que  $u_0(M') \neq 0$  y  $a_{u_0} \neq 0$  (en caso contrario,  $u_0(M') = 0$  estaría estrictamente contenido en  $\pi_{i_0}(M')$ , lo que contradeciría la maximalidad de  $u_0(M')$  en  $\Omega$ ).

Sea  $e' \in M'$  tal que  $u_0(e') = a_{u_0}$ .

2) Dado un  $v \in \text{Hom}_A(M, A)$  cualquiera, veamos que  $a_{u_0}$  divide a  $v(e')$ . En efecto, sea  $d = \text{m. c. d.}(a_{u_0}, v(e'))$ . Por la identidad de Bézout, existen  $b, c \in A$  tales que  $d = ba_{u_0} + cv(e')$ , de donde  $d = (bu_0 + cv)(e')$ . Si notamos  $\omega = bu_0 + cv \in \text{Hom}_A(M, A)$ , tenemos  $u_0(M') = Aa_{u_0} \subset Ad \subset \omega(M')$ , pero la maximalidad de  $u_0(M') = Aa_{u_0}$  en  $\Omega$  implica que  $Aa_{u_0} = Ad$ , y por tanto  $a_{u_0}$  divide a  $v(e')$ .

En particular  $a_{u_0}$  divide a cada  $\pi_i(e')$ ,  $i = 1, \dots, n$ . Pongamos  $\pi_i(e') = b_i a_{u_0}$ ,  $b_i \in A$  y sea  $e = (b_1, \dots, b_n) \in A^n = M$ . Se tiene  $e' = a_{u_0}e$  y  $a_{u_0} = u_0(e') = a_{u_0}u_0(e)$ , de donde  $u_0(e) = 1$ .

3) Veamos que  $M = (Ae) \oplus \ker u_0$  y  $M' = (Aa_{u_0}e) \oplus (M' \cap \ker u_0)$ .

Para cada  $x \in M$  se tiene  $x = u_0(x)e + (x - u_0(x)e)$ , donde claramente  $x - u_0(x)e \in \ker u_0$ , y por tanto  $M = (Ae) + \ker u_0$ . Además, como  $u_0(e) = 1$ , deducimos que  $(Ae) \cap \ker u_0 = 0$ .

Para cada  $y \in M'$  se tiene  $u_0(y) \in u_0(M') = Aa_{u_0}$ , por lo que existe  $b \in A$  tal que  $u_0(y) = ba_{u_0}$  y podemos escribir  $y = be' + (y - u_0(y)e)$ , donde  $y - u_0(y)e = y - be' \in M' \cap \ker u_0$ , de donde  $M' = (Aa_{u_0}e) + (M' \cap \ker u_0)$ . Además  $(Aa_{u_0}e) \cap (M' \cap \ker u_0) \subset (Ae) \cap \ker u_0 = 0$ .  $\square$

TEOREMA 6.1.5.— Sea  $M$  un módulo libre de rango  $n \geq 1$  y sea  $M' \subset M$  un submódulo de rango  $q \geq 0$ . Entonces se verifican las propiedades siguientes:

- (a)  $M'$  es libre.
- (b) Existe una base  $\{e_1, \dots, e_n\}$  de  $M$  y unos elementos  $a_1, \dots, a_q \in A - \{0\}$  únicos salvo asociados (independientes de la base anterior) tales que:
  - (b-1)  $\{a_1e_1, a_2e_2, \dots, a_qe_q\}$  es una base de  $M'$ ,
  - (b-2)  $a_1|a_2|\dots|a_q$ .

PRUEBA: Para demostrar (a) procederemos por inducción sobre  $q$ . Si  $q = 0$ , entonces  $M' = 0$  y el resultado es trivial.

Supongamos (a) cierto siempre que el rango del submódulo sea  $q - 1 \geq 0$  y sea  $\text{rg}(M') = q \geq 1$ . Aplicando la proposición anterior tenemos que  $M' =$

$(Aae) \oplus (M' \cap \ker u)$ , y por el lema 6.1.3 deducimos que  $\text{rg}(M' \cap \ker u) = q - 1$ . Por la hipótesis de inducción,  $M' \cap \ker u$  es libre, y por tanto  $M'$  también.

Para demostrar (b) procederemos por inducción sobre  $n = \text{rg } M$ . Si  $n = 1$  el resultado es consecuencia de que  $A$  es un DIP.

Supongamos (b) cierto siempre que el rango del módulo libre ambiente sea  $n - 1 \geq 1$  y supongamos  $\text{rg } M = n$ . Aplicando de nuevo la proposición anterior, el lema 6.1.3 y el apartado (a) deducimos que  $\ker u$  es libre de rango  $n - 1$  y que  $\text{rg}(M' \cap \ker u) = q - 1$ . Por la hipótesis de inducción aplicada al módulo libre  $\ker u$  y al submódulo  $M' \cap \ker u$  deducimos la existencia de una base  $\{e_2, \dots, e_n\}$  de  $\ker u$  y de unos elementos únicos  $a_2, \dots, a_q \in A$  tales que  $a_2|a_3|\dots|a_q$  y  $\{a_2e_2, \dots, a_qe_q\}$  es una base de  $M' \cap \ker u$ . Pongamos  $e_1 = e$  y  $a_1 = a$ , dados también en la proposición anterior. Es claro que  $\{e_1, e_2, \dots, e_q\}$  es una base de  $M$  y que  $\{a_1e_1, a_2e_2, \dots, a_qe_q\}$  es una base de  $M'$ .

Nos queda por probar que  $a_1|a_2$ . Para ello consideremos la forma lineal  $v : M \rightarrow A$  dada por  $v(e_1) = v(e_2) = 1, v(e_i) = 0$  para todo  $i \geq 3$ . Con las notaciones de la prueba de la proposición anterior, se tiene  $a_1 = a = a_{u_0} = v(a_{u_0}e_1) = v(e') \in v(M')$ , de donde  $Aa_{u_0} \subset v(M')$ , y por el carácter maximal de  $Aa_{u_0} = u_0(M')$  se tiene  $v(M') = Aa_1$ , pero  $a_2 = v(a_2e_2) \in v(M') = Aa_1$  y por tanto  $a_1|a_2$ .

Veamos ahora la unicidad de los  $a_i$ . Para ellos usaremos la noción de aplicación multilineal *alternada*: diremos que una aplicación multilineal  $f : M \times \dots \times M \rightarrow A$  es alternada si  $f(x_1, \dots, x_r) = 0$  siempre que  $x_i = x_j$  para algunos  $i \neq j$ . El conjunto de las aplicaciones multilineales alternadas de  $M^r$  en  $A$  es claramente un submódulo del  $A$ -módulo de las aplicaciones multilineales, que notaremos  $\text{Alt}(M^r, A)$ .

Para cada  $r = 1, \dots, q$  notemos

$$J_r = \langle f(y_1, \dots, y_r), y_i \in M', f \in \text{Alt}(M^r, A) \rangle.$$

Obviamente cada  $J_r$  es un ideal de  $A$  que, fijado  $M$ , depende exclusivamente de  $M'$ .

La unicidad de los  $a_i$  es consecuencia de las igualdades  $J_r = (a_1 \cdots a_r)$ , que pasamos a probar.

Dados  $y_j \in M', j = 1, \dots, r$ , podemos expresarlos como  $y_j = \sum_{i=1}^q c_{ji}a_i e_i$  con  $c_{ji} \in A$ , y por tanto, para cada aplicación multilineal  $f$  se tiene:

$$f(y_1, \dots, y_r) = \sum_{\substack{1 \leq j \leq r \\ 1 \leq i_j \leq q}} \left( \prod_{j=1}^r c_{ji_j} \right) \left( \prod_{j=1}^r a_{i_j} \right) f(e_{i_1}, \dots, e_{i_r}).$$

Ahora bien, si  $f$  es alternada, todos los sumandos de la expresión anterior donde haya repeticiones en  $i_1, \dots, i_r$  serán nulos, y para aquellos donde los  $i_1, \dots, i_r$  sean distintos entre sí se tendrá  $a_1 \cdots a_r | \prod_{j=1}^r a_{i_j}$  puesto que  $a_1|a_2|\dots|a_q$ . Así deducimos que  $a_1 \cdots a_r | f(y_1, \dots, y_r)$ , o de forma equivalente  $J_r \subset (a_1 \cdots a_r)$ .

Para la otra inclusión, consideremos las formas lineales  $\omega_i : M \rightarrow A$  tales que  $\omega_i(e_j) = \delta_{ij}$  y la aplicación multilineal alternada  $f : M^r \rightarrow A$  dada por

$$f(x_1, \dots, x_r) = \det(\omega_i(x_j)).$$

Se tiene que  $a_1 \cdots a_r = f(a_1 e_1, \dots, a_r e_r) \in J_r$ . □

NOTA 6.1.6.— Si en el teorema anterior hacemos  $n = 1$ , entonces  $M$  es isomorfo a  $A$  y  $M'$  correspondería a un ideal de  $A$ . En tal caso se trata de una reformulación del hecho de que  $A$  es un dominio de integridad y que todos sus ideales son principales.

COROLARIO 6.1.7.— Si  $E$  es un  $A$ -módulo finitamente generado no nulo, entonces existen unos ideales únicos  $\mathfrak{a}_m \subset \mathfrak{a}_{m-1} \subset \cdots \subset \mathfrak{a}_2 \subset \mathfrak{a}_1 \subset A$ , con  $\mathfrak{a}_1 \neq A$ , tales que:

$$E \simeq (A/\mathfrak{a}_1) \times (A/\mathfrak{a}_2) \times \cdots \times (A/\mathfrak{a}_m).$$

PRUEBA: Como  $E$  es un módulo finitamente generado, se puede expresar como cociente de un módulo libre  $A^n$  por un cierto submódulo  $M'$ . Aplicando el teorema anterior, si ninguno de los  $a_i$  es unidad, basta tomar  $\mathfrak{a}_i = Aa_i$ ,  $i = 1, \dots, q$  y  $\mathfrak{a}_i = 0$  para  $q < i \leq n$ . En caso contrario, procederíamos a quedarnos sólo con los  $\mathfrak{a}_i = Aa_i$  tales que  $a_i$  no sea unidad.

Falta la unicidad □

DEFINICIÓN 6.1.8.— Los ideales  $\mathfrak{a}_m \subset \mathfrak{a}_{m-1} \subset \cdots \subset \mathfrak{a}_2 \subset \mathfrak{a}_1$  se denominan *factores invariantes* del módulo  $E$ .

DEFINICIÓN 6.1.9.— Dado un  $A$ -módulo  $M$ , diremos que un elemento  $x \in M$  es un *elemento de torsión* si existe un  $a \in A$ ,  $a \neq 0$  tal que  $ax = 0$ .

Diremos que  $M$  es un *módulo de torsión* si todos sus elementos son elementos de torsión.

LEMA 6.1.10.— Dado un  $A$ -módulo  $M$ , el conjunto de sus elementos de torsión  $\text{Tor}(M)$  es un submódulo de  $M$ .

COROLARIO 6.1.11.— Todo  $A$ -módulo finitamente generado es suma directa de su módulo de torsión  $\text{Tor}(M)$  y de un módulo libre de rango finito, cuyo rango está determinado unívocamente por  $M$ . En particular todo  $A$ -módulo finitamente generado sin torsión es libre.

COROLARIO 6.1.12.— Dado un  $A$ -módulo  $M$  finitamente generado existen un entero  $d \geq 0$ , unos ideales primos  $\mathfrak{p}_i \subset A$  no nulos y unos enteros  $s_i \geq 1$ ,  $i = 1, \dots, r$ , tales que:

$$M \simeq (A/\mathfrak{p}_1^{s_1}) \times \cdots \times (A/\mathfrak{p}_r^{s_r}) \times A^d.$$

Además, el isomorfismo anterior establece otro isomorfismo:

$$\text{Tor}(M) \simeq (A/\mathfrak{p}_1^{s_1}) \times \cdots \times (A/\mathfrak{p}_r^{s_r}).$$

PRUEBA: Basta tener en cuenta que si  $\mathfrak{a}$  es un ideal propio de  $A$ , de que  $A$  sea un DIP deducimos la existencia de unos ideales primos  $\mathfrak{p}_1, \dots, \mathfrak{p}_m$  y unos enteros  $e_1, \dots, e_m \geq 1$  (todos ellos únicos) tales que

$$\mathfrak{a} = \prod_{i=1}^m \mathfrak{p}_i^{e_i}.$$

□

TEOREMA 6.1.13.– Sea  $Q$  una matriz  $m \times n$  con coeficientes en  $A$ . Entonces existen unas matrices  $P$  y  $R$  de orden  $m \times m$  y  $n \times n$  respectivamente, con coeficientes en  $A$  e inversibles (i.e.  $\det(P)$  y  $\det(R)$  son unidades de  $A$ ) tales que

$$PQR = \begin{pmatrix} a_1 & 0 & \cdots & 0 & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & a_2 & \cdots & 0 & 0 & \cdots & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & 0 & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & 0 & \cdots & a_q & 0 & \cdots & 0 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

donde  $q = \text{rg}(Q)$ ,  $a_i \in A - \{0\}$  y  $a_1 | a_2 | \cdots | a_q$ .

Además, se tiene lo siguiente:

1. Si denotamos por  $\Delta_i$  el máximo común divisor de los menores  $i \times i$  no nulos de  $Q$ , con  $i = 1, \dots, q$ , se tiene:

$$a_1 = \Delta_1, \quad a_i = \frac{\Delta_i}{\Delta_{i-1}}, \quad i = 2, \dots, q.$$

2. Si  $M \subset A^n$  es el sub- $A$ -módulo generado por las filas de la matriz  $Q$ , entonces los  $a_i$  anteriores coinciden con los del teorema 6.1.5.

## 6.2 Aplicaciones: formas canónicas de Jordan

En lo que sigue  $k$  será un cuerpo y  $V$  un  $k$ -espacio vectorial de dimensión finita  $d \geq 1$ . Dado un endomorfismo  $f : V \rightarrow V$ , podemos definir una estructura de  $k[X]$ -módulo sobre  $V$  de la siguiente forma:

$$\left( \sum_{i=0}^m a_i X^i \right) \cdot v := \sum_{i=0}^m a_i f^i(v)$$

para todo polinomio  $\sum_{i=0}^m a_i X^i \in k[X]$  y todo  $v \in V$ .

LEMA 6.2.1.– El  $k[X]$ -módulo  $V$  anterior es f.g. y de torsión.

PRUEBA: Es claro que todo sistema (finito) de generadores de  $V$  como espacio vectorial también es un sistema de generadores de  $V$  como  $k[X]$ -módulo.

Para ver que  $V$  es un  $k[X]$ -módulo de torsión, tomemos un  $v \in V$  cualquiera y consideremos la familia de elementos de  $V$  siguiente:

$$v, f(v), f^2(v), f^3(v), \dots$$

Como  $V$  es de dimensión finita, la familia anterior ha de ser linealmente dependiente, de donde deducimos la existencia de un polinomio no nulo  $p(X) \in k[X]$  tal que  $p(X) \cdot v = 0$ .  $\square$

Consideremos una base  $\mathcal{B} = \{u_1, \dots, u_d\}$  de  $V$  (como  $k$ -espacio vectorial) y la aplicación  $k[X]$ -lineal  $\pi : k[X]^d \rightarrow V$  dada por:

$$\pi(p_1, \dots, p_d) = \sum_{i=1}^d p_i u_i,$$

que es sobreyectiva.

PROPOSICIÓN 6.2.2.– En la situación anterior, sea  $M = (a_{ij})$  la matriz de  $f$  respecto de  $\mathcal{B}$ , i.e.  $f(u_i) = \sum_{j=1}^d a_{ij} u_j$ . Entonces las filas de la matriz

$$XI - M = \begin{pmatrix} X - a_{11} & -a_{12} & \dots & -a_{1d} \\ -a_{21} & X - a_{22} & \dots & -a_{2d} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ -a_{d1} & -a_{d2} & \dots & X - a_{dd} \end{pmatrix}$$

forman un sistema de generadores (y de hecho una base) de  $\ker \pi$ .

LEMA 6.2.3.– Dado  $\lambda \in k$ , el  $k[X]$ -módulo  $k[X]/((X - \lambda)^n)$  admite una base como  $k$ -espacio vectorial  $\mathcal{B} = \{e_1, \dots, e_n\}$  tal que

$$X \cdot e_1 = \lambda e_1 + e_2, \dots, X \cdot e_{n-1} = \lambda e_{n-1} + e_n, X \cdot e_n = \lambda e_n,$$

o lo que es lo mismo, la forma matricial de la multiplicación por  $X$  respecto de la base  $\mathcal{B}$  es

$$\begin{pmatrix} \lambda & 1 & 0 & \dots & 0 & 0 \\ 0 & \lambda & 1 & \dots & 0 & 0 \\ 0 & 0 & \lambda & \dots & 0 & 0 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots \\ 0 & 0 & 0 & \dots & \lambda & 1 \\ 0 & 0 & 0 & \dots & 0 & \lambda \end{pmatrix}.$$

NOTA 6.2.4.– El teorema de estructura aplicado al  $k[X]$ -módulo  $V$  ( $k[X]$  es un D.I.P.) (teoremas 6.1.5, 6.1.13, corolario 6.1.12) junto con la proposición 6.2.2 y el lema 6.2.3 nos permiten dar una nueva prueba del Teorema de Jordan en el

caso de que  $k$  sea algebraicamente cerrado, o si se quiere, en el caso en que todos los autovalores de  $f$  estén en  $k$ . Es más, el teorema 6.1.13 nos proporciona un método de cálculo de la forma de Jordan.

En el caso  $k = \mathbb{R}$  también podemos obtener una prueba de la existencia de la forma canónica real, así como un método de cálculo.