

ANÁLISIS FUNCIONAL Y ECUACIONES EN DERIVADAS PARCIALES

HOJA 2: FORMULACIÓN DÉBIL DE PROBLEMAS ELÍPTICOS 1

E 1. Sean X e Y dos espacios normados y sea $T : X \mapsto Y$ una aplicación lineal. Probar que las siguientes afirmaciones son equivalentes:

1. T es acotada.
2. $T : X \mapsto Y$ es continua en 0.
3. $T : X \mapsto Y$ es continua en todo punto.

E 2. Sean X e Y dos espacios de Banach.

1. Probar que, si $T : X \mapsto Y$ es una aplicación lineal, continua y sobreyectiva, T es *abierta*, esto es, la imagen mediante T de todo abierto de X es un abierto de Y (teorema de la aplicación abierta).
2. Deducir que, si $T : X \mapsto Y$ es una aplicación lineal, continua y biyectiva, su inversa $T^{-1} : Y \mapsto X$ es también lineal y continua (teorema de Banach de la aplicación inversa).
3. Deducir también que, si $T : X \mapsto Y$ es una aplicación lineal y para cada sucesión $\{x_n\}$ en X con $x_n \rightarrow 0$ y $Ax_n \rightarrow y$ se tiene $y = 0$, entonces $T \in \mathcal{L}(X; Y)$ (teorema del grafo cerrado).

Indicación: Daremos por válido el *teorema de Baire* y, más concretamente, que un espacio de Banach no puede escribirse como la unión numerable de conjuntos cerrados de interior vacío.

Pruébese en primer lugar que, si $T : X \mapsto Y$ es una aplicación lineal, continua y sobreyectiva, el conjunto $T(B)$ (donde B es la bola unidad de X), es un entorno de 0 en Y . A continuación, demuéstrese que $T(B)$ es también un entorno de 0 y que, en consecuencia, T es abierta.

E 3. Sean X e Y dos espacios normados y sea $\mathcal{L}(X; Y)$ el espacio normado de las aplicaciones lineales continuas $T : X \mapsto Y$. Probar que, si Y es completo, entonces también lo es $\mathcal{L}(X; Y)$.

Indicación: Sea $\{T_n\}$ una sucesión de Cauchy en $\mathcal{L}(X; Y)$. Probar que, para cada $x \in X$, $\{T_n x\}$ una sucesión de Cauchy en Y . Deducir que existe $T : X \mapsto Y$ tal que $T_n x \rightarrow T x$ en Y para todo $x \in X$ y probar a continuación que $T \in \mathcal{L}(X; Y)$ y $T_n \rightarrow T$ en $\mathcal{L}(X; Y)$.

E 4. Sean H un espacio de Hilbert y $a(\cdot, \cdot) : H \times H \mapsto \mathbb{R}$ una forma bilineal. Probar que las tres afirmaciones siguientes son equivalentes:

1. $a(\cdot, \cdot)$ es acotada.
2. $a(\cdot, \cdot) : H \times H \mapsto \mathbb{R}$ es continua en $(0, 0)$.
3. $a(\cdot, \cdot) : H \times H \mapsto \mathbb{R}$ es continua en todo punto.

E 5. Sean H un espacio de Hilbert y $a(\cdot, \cdot) : H \times H \mapsto \mathbb{R}$ una forma bilineal continua. Probar que las dos afirmaciones siguientes son equivalentes:

1. Para cada $f \in H'$, existe un único u que verifica

$$a(u, v) = f(v) \quad \forall v \in H, \quad u \in H.$$

2. $a(\cdot, \cdot)$ verifica la propiedad siguiente, conocida como *condición inf-sup*:

$$\inf_{u \in H} \sup_{v \in H} \frac{a(u, v)}{\|u\| \|v\|} > 0.$$

Dar un ejemplo de forma bilineal $a(\cdot, \cdot)$ no coerciva que verifique la condición inf-sup precedente.

E 6. Sea $K \in L^2((a, b) \times (a, b))$ una función dada. Por definición, el *operador integral de Fredholm en $L^2(a, b)$ de núcleo K* es la aplicación T_K , dada por

$$(T_K \phi)(t) = \int_a^b K(t, s) \phi(s) ds \quad \text{c.p.d. en } (0, T), \quad \forall \phi \in L^2(a, b). \quad 2$$

Probar que $T_K \in \mathcal{L}(L^2(a, b))$ y que $(T_K)^* = T_{K^*}$, donde el núcleo K^* está dado por

$$K^*(t, s) = K(s, t) \quad \text{c.p.d. en } (a, b).$$

E 7. Sea $K \in L^2((a, b) \times (a, b))$. Se denomina *operador integral de Volterra en $L^2(a, b)$ de núcleo K* a la aplicación V_K , dada por

$$(V_K \phi)(t) = \int_a^t K(t, s) \phi(s) ds \quad \text{c.p.d. en } (0, T), \quad \forall \phi \in L^2(a, b).$$

Probar que $V_K \in \mathcal{L}(L^2(a, b))$. ¿Qué operador es V_K^* ?

En los ejercicios que siguen, I (resp. Ω) denota un intervalo abierto (resp. un abierto conexo no vacío) de \mathbb{R}^N , con $N \geq 2$.

E 8. Sea $p \in [1, +\infty)$ y sea p' el exponente conjugado de p . Probar la desigualdad de Hölder en los $\mathcal{L}^p(\Omega)$:

$$\int_{\Omega} |uv| dx \leq \left(\int_{\Omega} |u|^p dx \right)^{1/p} \left(\int_{\Omega} |v|^{p'} dx \right)^{1/p'} \quad \forall u \in \mathcal{L}^p(\Omega), \forall v \in \mathcal{L}^{p'}(\Omega).$$

E 9. Sea $p \in [1, +\infty)$. Probar la desigualdad de Minkowski en $\mathcal{L}^p(\Omega)$:

$$\left(\int_{\Omega} |u + v|^p dx \right)^{1/p} \leq \left(\int_{\Omega} |u|^p dx \right)^{1/p} + \left(\int_{\Omega} |v|^p dx \right)^{1/p} \quad \forall u, v \in \mathcal{L}^p(\Omega).$$

E 10. Probar que el espacio de Banach $L^\infty(\Omega)$ no es separable.

Indicación: Sea $\{E_n : n \geq 1\}$ una familia numerable de abiertos no vacíos $E_n \subset \Omega$, disjuntos dos a dos. Sea \mathcal{F} la familia de funciones de $L^\infty(\Omega)$ que toman el valor 0 ó 1 en cada E_n y 0 en $\Omega \setminus \cup_n E_n$. Pruébese que \mathcal{F} es no numerable y que la distancia en $L^\infty(\Omega)$ de dos funciones de \mathcal{F} distintas es siempre 1.

E 11. Sea Ω acotado, supongamos que $K \in L^\infty(\Omega \times \Omega)$ y pongamos $\hat{K} := \|K\|_{L^\infty(\Omega \times \Omega)}$. Utilizando el teorema de Lax-Milgram y suponiendo que $\hat{K}|\Omega| < 1$, probar que para cada $f \in L^2(\Omega)$ existe una única solución $u \in L^2(\Omega)$ de la ecuación integral

$$u(x) - \int_{\Omega} K(x, y) u(y) dy = f(x), \quad x \in \Omega \quad \text{c.p.d.}$$

E 12. Calcular las derivadas primeras y segundas en $\mathcal{D}'(\mathbb{R})$ de las funciones siguientes:

1. Función de Heaviside: $H(x) = 0$ si $x < 0$ y $H(x) = 1$ si $x > 0$.
2. Función valor absoluto.

E 13. Sean $\Omega = (-1, 1) \times (-1, 1) \subset \mathbb{R}^2$ y g la función definida en Ω por

$$g(x_1, x_2) = \begin{cases} x_1 x_2 & \text{si } x_1 > 0, \\ x_1 & \text{si } x_1 \leq 0. \end{cases}$$

Calcular las derivadas parciales primeras y segundas de g en el sentido de las distribuciones en Ω .

E 14. Sea Q el interior del cuadrado de vértices $(1, 1)$, $(2, 0)$, $(3, 1)$ y $(2, 2)$ (un abierto de \mathbb{R}^2). Denotemos T la función característica de Q , i.e. $T(x) = 1_Q(x) = 1$ si $x \in Q$ y $T(x) = 0$ en caso contrario. Se pide calcular las siguientes derivadas en el sentido de las distribuciones en \mathbb{R}^2 :

$$\frac{\partial T}{\partial x_1}, \quad \frac{\partial T}{\partial x_2}, \quad \frac{\partial^2 T}{\partial x_1 x_2}.$$

E 15. Sea $B = B(0; 1) \subset \mathbb{R}^N$ con $N \geq 3$ y sea $u(x) = |x|^{-\alpha}$, con $\alpha < N/2 - 1$. Probar que $u \in H^1(B)$ y que, por tanto, cuando $N \geq 3$, las funciones de $H^1(\Omega)$ no pertenecen necesariamente a $L^\infty(\Omega)$.

E 16. Sea $\Omega = B(0; \rho) \subset \mathbb{R}^2$ con $\rho < 1$. Probar que la función $u(x) = (-\log|x|)^k$, definida para $x \in \Omega \setminus \{0\}$, pertenece a $H^1(\Omega)$ si $0 < k < 1$. En consecuencia, tampoco para $N = 2$ las funciones de $H^1(\Omega)$ pertenecen necesariamente a $L^\infty(\Omega)$.

E 17. Sea $u \in L^2(\Omega)$. Demostrar que $u \in H^1(\Omega)$ si y sólo si existe $C > 0$ tal que

$$\left| \int_{\Omega} u \partial_i \varphi \, dx \right| \leq C \|\varphi\|_{L^2(\Omega)} \quad \forall \varphi \in \mathcal{D}'(\Omega), \quad 1 \leq i \leq N.$$

E 18. Probar que $\mathcal{D}(\mathbb{R}^N)$ es denso en $H^1(\mathbb{R}^N)$.

Indicación: Sea $v \in H^1(\mathbb{R}^N)$. Construir en primer lugar una sucesión $\{v_n\}$ de funciones de $H^1(\mathbb{R}^N)$ tales que los sop v_n son compactos y $v_n \rightarrow v$ en $H^1(\mathbb{R}^N)$ cuando $n \rightarrow +\infty$. A continuación, con ayuda de una sucesión regularizante, fijado n , construir una sucesión $\{v_{nm}\}$ de funciones de $\mathcal{D}(\mathbb{R}^N)$ que verifican $v_{nm} \rightarrow v_n$ en $H^1(\mathbb{R}^N)$ cuando $m \rightarrow +\infty$.

E 19. Supongamos que $\partial\Omega \in C^{0,1}$.

1. Probar que existe una aplicación lineal continua $E : H^1(\Omega) \mapsto H^1(\mathbb{R}^N)$ que permite “extender” las funciones de $H^1(\Omega)$, esto es, verifica

$$Ev = v \quad \text{en } \Omega \quad \forall v \in H^1(\Omega).$$

2. Probar que $\mathcal{D}(\overline{\Omega})$ es denso en $H^1(\Omega)$.

E 20. Probar el *teorema de trazas* cuando $\Omega \subset \mathbb{R}^N$ es un abierto conexo acotado no vacío de frontera $\partial\Omega$ de clase $C^{0,1}$.

Indicación: Con ayuda de cartas locales, descomponer la construcción de γ en un número finito de construcciones análogas a las que corresponden al caso en que $\Omega = \mathbb{R}_+^N$.

E 21. Probar que, cuando $\Omega = \mathbb{R}_+^N$ y $f \in R(\gamma)$ se tiene

$$\int_{\mathbb{R}^{N-1}} (1 + |\xi'|^2)^{1/2} |\hat{f}(\xi')|^2 \, d\xi' < +\infty$$

Indicación: Pruébese previamente que toda función $v \in H^1(\mathbb{R}_+^N)$ verifica

$$\int_0^{+\infty} \int_{\mathbb{R}^{N-1}} [(1 + |\xi'|^2) |\hat{v}(\xi', x_N)|^2 + |\partial_N \hat{v}(\xi', x_N)|^2] \, d\xi' \, dx_N < +\infty,$$

donde $\hat{v} = \hat{v}(\xi', x_N)$ denota la transformada de Fourier de v respecto de la variable ξ' .

E 22. Probar que si $v \in H^1(\Omega)$ y existe un compacto $K \subset \Omega$ tal que $v = 0$ en $\Omega \setminus K$, entonces $v \in H_0^1(\Omega)$. Probar también que si $v \in H^1(\Omega) \cap C^0(\overline{\Omega})$ y $v(x) = 0$ para todo $x \in \partial\Omega$, entonces $v \in H_0^1(\Omega)$.

E 23. Sean $f_0, f_1, \dots, f_N \in L^2(\Omega)$ y sea $F : H^1(\Omega) \mapsto \mathbb{R}$ la forma lineal definida como sigue:

$$F(v) = \int_{\Omega} (f_0 v + \sum_{i=1}^N f_i \partial_i v) \, dx \quad \forall v \in H^1(\Omega). \quad (1)$$

Probar que $F \in (H^1(\Omega))'$ y que

$$\|F\|_{(H^1)'} \leq \left(\sum_{i=0}^N \|f_i\|_{L^2}^2 \right)^{1/2},$$

donde $\|\cdot\|_{(H^1)'}$ es la norma en $(H^1(\Omega))'$ inducida por la norma de $H^1(\Omega)$. Probar también que, recíprocamente, si $F \in (H^1(\Omega))'$, existen $N + 1$ funciones $f_0, f_1, \dots, f_N \in L^2(\Omega)$ tales que se tiene (1) y

$$\|F\|_{(H^1)'} = \left(\sum_{i=0}^N \|f_i\|_{L^2}^2 \right)^{1/2}.$$

E 24. Supongamos que Ω es acotado al menos en una dirección. Sea $f_i \in L^2(\Omega)$ para $i = 1, \dots, N$ y sea $F : H_0^1(\Omega) \mapsto \mathbb{R}$ la forma lineal definida como sigue:

$$F(v) = \int_{\Omega} \left(\sum_{i=1}^N f_i \partial_i v \right) dx \quad \forall v \in H_0^1(\Omega). \quad (2) \quad 4$$

Probar que $F \in H^{-1}(\Omega)$ y que

$$\|F\|_* \leq \left(\sum_{i=1}^N \|f_i\|_{L^2}^2 \right)^{1/2},$$

donde $\|\cdot\|_*$ es la norma en $H^{-1}(\Omega)$ inducida por la norma de $H_0^1(\Omega)$. Probar también que, recíprocamente, si $F \in H^{-1}(\Omega)$, existen N funciones $f_1, \dots, f_N \in L^2(\Omega)$ tales que se tiene (2) y

$$\|F\|_* = \left(\sum_{i=1}^N \|f_i\|_{L^2}^2 \right)^{1/2}.$$

E 25. Sean $\Omega \subset \mathbb{R}^N$ un abierto acotado no vacío y $f \in C^0(\bar{\Omega})$ una función dada. Supongamos que u es solución débil del problema de Dirichlet para la EDP de Poisson con segundo miembro f y dato nulo sobre la frontera y que $u \in C^2(\Omega) \cap C^1(\bar{\Omega})$. Probar que u es solución clásica.

E 26. Demostrar las afirmaciones siguientes:

1. Existe una función $\varphi_0 \in \mathcal{D}(I)$ tal que

$$\int_I \varphi_0(x) dx = 1.$$

2. Para cada $f \in \mathcal{D}(I)$, existe $\varphi \in \mathcal{D}(I)$ tal que

$$f(x) = \varphi'(x) + \left(\int_I f(y) dy \right) \varphi_0(x) \quad \forall x \in I,$$

siendo φ_0 la función que aparece en el apartado precedente.

3. Si $v \in \mathcal{L}_{loc}^1(I)$ es tal que

$$\int_I v(x) \varphi'(x) dx = 0 \quad \forall \varphi \in \mathcal{D}(I),$$

existe una constante $C \in \mathbb{R}$ tal que $v(x) = C$ c.p.d. en I .

4. Si $g \in \mathcal{L}_{loc}^1(I)$, $x_0 \in I$ y ponemos $G(x) := \int_{x_0}^x g(y) dy$, entonces $G \in C^0(I)$ y

$$\int_I G(x) \varphi'(x) dx = - \int_I g(x) \varphi(x) dx \quad \forall \varphi \in \mathcal{D}(I).$$

Indicación: Pruébese el resultado en primer lugar cuando $g \in C^0(I)$ y razónese a continuación por densidad.

5. Se supone a partir de ahora que I es acotado. Si $u \in H^1(I)$, entonces existe un único representante \tilde{u} de u que verifica $\tilde{u} \in C^0(\bar{I})$ y

$$\tilde{u}(t_2) - \tilde{u}(t_1) = \int_{t_1}^{t_2} u'(s) ds \quad \forall t_1, t_2 \in \bar{I}.$$

En consecuencia, identificando cada elemento de $H^1(I)$ con su representante continuo, podemos escribir que $H^1(I) \subset C^0(\bar{I})$.

Indicación: Sean \bar{u} un representante de u , \bar{v} un representante de u' y pongamos

$$u_0(x) := \int_{x_0}^x \bar{v}(s) ds.$$

Entonces $u_0 \in C^0(\bar{I})$ y $u_0 - \bar{u}$ es c.p.d. igual a una constante C . Luego basta tomar $\tilde{u} = \bar{u} = u_0 - C$.

6. Existe una constante C_I tal que

$$|\tilde{u}(t)| \leq C_I \|u\|_{H^1(I)} \quad \forall t \in \bar{I}. \quad 5$$

Por tanto, $u \mapsto \tilde{u}$ es una aplicación lineal continua e inyectiva de $H^1(I)$ en $C^0(\bar{I})$.

Indicación: Usar el aptdo. precedente con $t_2 = t \in \bar{I}$ fijo y t_1 en un intervalo contenido en I e intégrese respecto de t_1 .

7. De hecho, la inyección precedente es *compacta*, es decir: la imagen mediante ella de todo acotado de $H^1(I)$ es relativamente compacto en $C^0(\bar{I})$.

Indicación: Úsese el teorema de Ascoli-Arzelà.

8. Se tiene la siguiente fórmula de integración por partes:

$$\int_I u'(x) v(x) dx = u(b)v(b) - u(a)v(a) - \int_I u(x) v'(x) dx \quad \forall u, v \in H^1(I).$$

E 27. Compruébese que $C^0(\bar{I}) \not\subset H^1(I)$, esto es, que existen funciones continuas que no poseen derivada generalizada en $L^2(I)$.

En los siguientes ejercicios se suponen conocidos los resultados del ejercicio E26. También se supone conocido el resultado siguiente, que es consecuencia inmediata del apartado 5:

Si $u, v \in C^0(\bar{I})$ y

$$\int_I v \varphi dx = - \int_I u \varphi' dx \quad \forall \varphi \in \mathcal{D}(I),$$

entonces $u \in C^1(\bar{I})$ y su derivada clásica coincide con v en \bar{I} .

Usaremos que, cuando I es acotado, $C^1(\bar{I})$ es denso en $H^1(I)$ y, más generalmente, que $C^1(\bar{\Omega})$ es denso en $H^1(\Omega)$ si $\Omega \subset \mathbb{R}^N$ es un abierto acotado de frontera $\partial\Omega \in C^{0,1}$.

E 28. Sean $I = (-1, 1) \subset \mathbb{R}$ y $f : H^1(I) \mapsto \mathbb{R}$, con $f(v) = v(0)$ para todo $v \in H^1(I)$.

1. Demostrar que $f \in (H^1(I))'$.
2. Probar que existe una única función u que verifica

$$(u, v)_{H^1(I)} = f(v) \quad \forall v \in H^1(I), \quad u \in H^1(I).$$

Determinar u .

3. Probar que $f \in H^{-1}(I)$ y hallar w tal que

$$(w, v)_{H_0^1(I)} = f(v) \quad \forall v \in H_0^1(I), \quad w \in H_0^1(I).$$

E 29. Sea $I = (0, 1) \subset \mathbb{R}$. Sea $a(\cdot, \cdot) : H^1(I) \times H^1(I) \mapsto \mathbb{R}$ la forma bilineal definida por

$$a(u, v) := \int_0^1 (u'v' + 2xu'v + 3uv) dx$$

1. Demostrar que $a(\cdot, \cdot)$ es continua y coerciva en $H^1(I)$.
2. Probar que existe una única función u que verifica

$$a(u, v) = v(0) + v(1) \quad \forall v \in H^1(I), \quad u \in H^1(I).$$

3. Concluir de manera razonada que $u \in C^\infty([0, 1])$ y es solución clásica de un problema de contorno que se determinará.

E 30. Sea $I = (0, 1) \subset \mathbb{R}$. Sea $a(\cdot, \cdot) : H^1(I) \times H^1(I) \mapsto \mathbb{R}$, definida por

$$a(u, v) := \int_I (u'v' + uv) dx + ku(0)v(0), \quad 6$$

con $k > -1$ fijado. Se considera el siguiente subespacio cerrado de $H^1(I)$: $V := \{v \in H^1(I) : v(1) = 0\}$.

1. Demostrar que la forma $a(\cdot, \cdot)$ es coerciva en V .
2. Dada $f \in L^2(I)$, probar que existe una y sólo una u_f tal que

$$a(u_f, v) = \int_I f v dx \quad \forall v \in V, \quad u_f \in V.$$

Caracterizar u_f como solución de un problema de mínimos.

3. ¿Qué se puede decir de u_f si $f \in C^0(\bar{I})$? Caracterizar en este caso u_f como solución clásica de un problema de contorno.

E 31. Se define $a(\cdot, \cdot) : H^1(0, 1) \times H^1(0, 1) \mapsto \mathbb{R}$ como

$$a(u, v) = \int_0^1 (u'v' + uv) dx - \left(\int_0^1 u dx \right) \left(\int_0^1 v dx \right)$$

para $u, v \in H^1(0, 1)$. Por otra parte, para una constante $k \neq 1$ fija, ponemos $V = \{v \in H^1(0, 1) : v(0) = kv(1)\}$.

1. Demostrar que existe una constante $C_0 > 0$ tal que

$$\|v\|_{L^\infty(0,1)} \leq C_0 \|v'\|_{L^2(0,1)} \quad \forall v \in V$$

y que existe otra constante $C_1 > 0$ tal que

$$\|v\|_{H^1(0,1)} \leq C_1 \|v'\|_{L^2(0,1)} \quad \forall v \in V.$$

2. Probar que, cualquiera que sea $f \in L^2(0, 1)$, existe una única u_f con la propiedad de que

$$a(u_f, v) = \int_I f v dx \quad \forall v \in V, \quad u_f \in V.$$

3. Probar que, si $f \in C^0([0, 1])$, entonces $u_f \in C^2([0, 1])$. Caracterizar el problema de contorno que satisface u_f , así como el problema de mínimos asociado.

E 32. Sean $I = (1, 3) \subset \mathbb{R}$ y $a(\cdot, \cdot) : H^1(I) \times H^1(I) \mapsto \mathbb{R}$ la forma bilineal continua definida por

$$a(u, v) = \int_1^3 [t^2 u'(t)v'(t) + tu'(t)v(t) + 4u(t)v(t)] dt \quad \forall u, v \in H^1(I).$$

Se pide:

1. Demostrar que la forma $a(\cdot, \cdot)$ es coerciva sobre $H^1(I)$.
2. Demostrar que existe una única solución del problema

$$a(u, v) = \frac{9}{2}v(3) - \frac{1}{6}v(1) + \int_1^3 v(t) dt \quad \forall v \in H^1(I), \quad u \in H^1(I). \quad (3)$$

3. Demostrar que la solución u de (3) pertenece a $C^\infty(\bar{I})$ y es solución clásica de un problema de contorno que se determinará.

E 33. Sea $V = \{v \in H^1(0, 1) : v(0) = 0\}$ y consideremos la forma bilineal $a(\cdot, \cdot)$ sobre V definida por

$$a(u, v) = \int_0^1 u'(t)v'(t)dt - \frac{1}{2}u(1)v(1) \quad \forall u, v \in H^1(0, 1). \quad 7$$

Se pide:

1. Probar que para toda $v \in V$ se tiene que $\|v\|_{L^2(0,1)}^2 \leq \|v'\|_{L^2(0,1)}^2$
2. Sea $f \in L^2(0, 1)$. Demostrar que existe una y sólo una solución del problema

$$(PV) \quad \text{Hallar } u \in V \text{ tal que } a(u, v) = \int_0^1 f(t)v'(t)dt \quad \forall v \in V$$

y que, para dicha solución, se tiene $\|u\|_{C^0([0,1])} \leq 2\|f\|_{L^2(0,1)}$.

3. Caracterizar la solución u del problema (PV) como solución de un problema de mínimos.
4. Probar que, si $f \in C^1([0, 1])$, entonces la solución u de (PV) pertenece a $C^2([0, 1])$. Obtener el problema de contorno del cual u es solución.

E 34. Sean $I = (1, 2) \subset \mathbb{R}$ y $a(\cdot, \cdot) : H^1(I) \times H^1(I) \mapsto \mathbb{R}$, definida por

$$a(u, v) = \int_1^2 (u'(t)v'(t) + tu'(t)v(t) + 2u(t)v(t)) dt \quad \forall u, v \in H^1(I).$$

1. Demostrar que la forma $a(\cdot, \cdot)$ es continua y coerciva sobre $H^1(I)$.
2. Demostrar que existe una y sólo una solución del problema

$$a(u, v) = v(1) + \int_1^2 v(t) dt \quad \forall v \in H^1(I) \quad u \in H^1(I). \quad (4)$$

3. Demostrar que la solución u de (4) pertenece a $C^2(\bar{I})$ y determinar el problema de contorno del cual u es solución clásica.

E 35. Sea $i \in \{1, \dots, N\}$. Se pide:

1. Probar que si $a \in C^1(\Omega)$ entonces

$$\int_{\Omega} a(x) \varphi(x) \partial_i \varphi(x) dx = -\frac{1}{2} \int_{\Omega} \partial_i a(x) \varphi^2(x) dx \quad \forall \varphi \in C_c^1(\Omega).$$

2. Probar que si $a \in C^1(\Omega) \cap L^\infty(\Omega)$ y $\partial_i a \in L^\infty(\Omega)$ entonces

$$\int_{\Omega} a(x) u(x) \partial_i u(x) dx = -\frac{1}{2} \int_{\Omega} \partial_i a(x) u^2(x) dx \quad \forall u \in H_0^1(\Omega).$$

E 36. Sea $\Omega = \mathbb{R}^2 \times (0, 1)$.

1. Demostrar que toda $u \in H_0^1(\Omega)$ verifica $\|u\|_{L^2(\Omega)} \leq \|\partial_3 u\|_{L^2(\Omega)}$.
2. Demostrar que la forma bilineal $a(\cdot, \cdot) : H_0^1(\Omega) \times H_0^1(\Omega) \mapsto \mathbb{R}$, definida por

$$a(u, v) := \int_{\Omega} \nabla u \cdot \nabla v dx + \int_{\Omega} x_3 v \partial_3 u dx$$

es continua y coerciva en $H_0^1(\Omega)$.

3. Sea $f \in L^2(\mathbb{R}^2)$ dada. Demostrar de manera razonada que existe una única $u \in H_0^1(\Omega)$ que verifica

$$\int_{\Omega} \nabla u \cdot \nabla v dx + \int_{\Omega} x_3 v \partial_3 u dx = \int_{\Omega} x_3 f(x_1, x_2) v(x) dx \quad \forall v \in H_0^1(\Omega).$$

4. Acotar la norma $\|\nabla u\|_{L^2}$ en función de $\|f\|_{L^2(\mathbb{R}^2)}$.
5. Caracterizar u como solución de un problema de contorno.

E 37. Para $\Omega = (-1, 1) \times \mathbb{R}^2$ y $\beta \in \mathbb{R}$, se considera la forma bilineal continua $a(\cdot, \cdot)$ definida por

$$a(u, v) := 9 \int_{\Omega} \nabla u \cdot \nabla v \, dx + \int_{\Omega} \sqrt{2(x_1 + 3)} u \partial_1 v \, dx - \beta \int_{\Omega} u v \, dx$$

1. Demostrar que $\|u\|_{L^2(\Omega)}^2 \leq 4 \|\partial_1 u\|_{L^2(\Omega)}^2$ para toda $u \in H_0^1(\Omega)$.
2. Demostrar que si $\beta < 2$ la forma bilineal es coerciva en $H_0^1(\Omega)$ y, para cada $f \in L^2(\Omega)$, existe una única $u \in H_0^1(\Omega)$ tal que

$$a(u, v) = \int_{\Omega} f v \, dx \quad \forall v \in H_0^1(\Omega).$$

3. Caracterizar u como solución de un problema de contorno.

E 38. Sean $\Omega = (-1, 1)^N \subset \mathbb{R}^N$, $\gamma \in \mathbb{R}$ y $a(\cdot, \cdot) : H_0^1(\Omega) \times H_0^1(\Omega) \mapsto \mathbb{R}$, definida por

$$a(u, v) := \int_{\Omega} \nabla u \cdot \nabla v \, dx + \int_{\Omega} (x \cdot \nabla u) v \, dx + \gamma \int_{\Omega} u v \, dx.$$

1. Usando la desigualdad de Poincaré en $H_0^1(\Omega)$, probar que, para $\gamma > N/4$, $a(\cdot, \cdot)$ es coerciva en $H_0^1(\Omega)$.
2. Probar que la función $g : \mathbb{R}^N \mapsto \mathbb{R}$, dada por $g(x) = \sum_{i=1}^N |x_i|$ para cada $x \in \mathbb{R}^N$, pertenece a $H^1(\Omega)$.
3. Probar que, para cada $\gamma > N/4$, existe una única u que verifica

$$a(u, v) = 0 \quad \forall v \in H_0^1(\Omega), \quad u \in g + H_0^1(\Omega).$$

Hallar una estimación de $\|u\|_{H^1(\Omega)}$ en función de $\|g\|_{L^2(\Omega)}$ y $\|\nabla g\|_{L^2(\Omega)}$.

4. Caracterizar u como solución de un problema de contorno.

E 39. Sean $\Omega = B(0; 1) \subset \mathbb{R}^N$, $\gamma \in \mathbb{R}$ y $a(\cdot, \cdot) : H^1(\Omega) \times H^1(\Omega) \mapsto \mathbb{R}$, definida por

$$a(u, v) := \int_{\Omega} \nabla u \cdot \nabla v \, dx + \int_{\Omega} |x|(x \cdot \nabla v) u \, dx + \gamma \int_{\Omega} u v \, dx.$$

1. Probar que, para $\gamma > (N + 1)/2$, $a(\cdot, \cdot)$ es coerciva en $H_0^1(\Omega)$.
2. Probar que la función $g : \mathbb{R}^N \mapsto \mathbb{R}$, dada por $g(x) \equiv |x|$, pertenece a $H^1(\Omega)$.
3. Sea $f \in L^2(\Omega)$. Probar que para cada $\gamma > (N + 1)/2$ existe una única u que verifica

$$a(u, v) = \int_{\Omega} f v \, dx \quad \forall v \in H_0^1(\Omega), \quad u \in g + H_0^1(\Omega).$$

Con $f(x) \equiv |x|$, hallar una estimación de $\|u\|_{H^1(\Omega)}$.

4. Caracterizar u como solución de un problema de contorno.

E 40. Sean $\Omega = (-1, 1) \times (-1, 1)$, $K > 3$, $a(\cdot, \cdot) : H^1(\Omega) \times H^1(\Omega) \mapsto \mathbb{R}$ la forma bilineal continua definida por

$$a(u, v) := \int_{\Omega} (K^2 \partial_1 u \partial_1 v + \partial_2 u \partial_2 v + x_1 v \partial_1 u - uv) \, dx.$$

y g la función definida en Ω por $g(x_1, x_2) = x_2 \sin x_1$ si $x_1 > 0$, $g(x_1, x_2) = x_1$ si $x_1 \leq 0$.

1. Demostrar que $g \in H^1(\Omega)$.
2. Demostrar que $\|v\|_{L^2(\Omega)} \leq 2 \|\partial_1 v\|_{L^2(\Omega)}$ para cada $v \in H_0^1(\Omega)$ y deducir que $a(\cdot, \cdot)$ es coerciva sobre $H_0^1(\Omega)$.
3. Demostrar de manera razonada que existe una y sólo una función u que verifica

$$a(u, v) = \int_{\Omega} x_1 v \, dx \quad \forall v \in H_0^1(\Omega), \quad u \in g + H_0^1(\Omega).$$