

Cálculo Numérico III

Curso 2010/11

Hoja de problemas - Parte I

Problemas del Tema 1

1. Sean $\{x_0, x_1, \dots, x_n\} \subset \mathbb{R}$ con $x_i \neq x_j$ si $i \neq j$.

a) Hallar el polinomio de grado $\leq n$ que interpola a la función

$$f(x) = (x - x_0)(x - x_1) \dots (x - x_n)$$

en los puntos $\{x_0, x_1, \dots, x_n\}$.

b) Calcular el polinomio de interpolación de Lagrange de la función $f(x) = x^{n+1}$ en los puntos $\{x_0, x_1, \dots, x_n\}$ utilizando la fórmula del error de interpolación.

2. Caso de soporte uniforme (puntos equidistantes) en $[a, b]$.

Fijados $h > 0$, $x_0 \in \mathbb{R}$ y $n \in \mathbb{N} \cup \{0\}$ consideramos los puntos equidistantes $\{x_0, \dots, x_n\} \subset [a, b]$ de la forma

$$\{x_k = x_0 + kh, \quad k = 0, 1, \dots, n\}.$$

a) Probar que el polinomio de interpolación de Lagrange p_n en la forma de Lagrange asociado a (x_i, y_i) , $i = 0, \dots, n$ con y_i arbitrarios tiene la forma siguiente:

$$p_n(x) = \sum_{i=0}^n y_i l_i \left(\frac{x - x_0}{h} \right), \quad \text{siendo} \quad l_i(t) = \prod_{j=0, j \neq i}^n \frac{t - j}{i - j}, \quad t \in [0, n].$$

Indicación: Realizar el cambio de variable $x \in [x_0, x_n] \mapsto t \in [0, n]$.

b) Calcular los $l_i(t)$ para $i = 0, 1, 2, 3$.

c) Hallar el polinomio de interpolación de Lagrange asociado al soporte formado por los puntos $\{x_0, x_1, x_2, x_3\} = \{-2, -1, 0, 1\}$ y a las funciones

1) $f_1(x) = 0,5x^4 + x^3 - 0,5x^2$;

2) $f_2(x) = x(1 - \sin \pi x)$.

3. Calcular el polinomio de interpolación asociado a las siguientes tablas de valores:

(a)

x	0	1	2
$f(x)$	51	3	1

(b)

x	0	1	2	7
$f(x)$	51	3	1	201

4. Se considera la función $f(x) = 2^{x-1}$, $x \in \mathbb{R}$.

a) Calcular el polinomio que interpola a f en los nodos $\{x_0, x_1, x_2, x_3\} = \{0, 1, 2, 3\}$.

b) Determinar el error relativo que se comete al aproximar $f(3/2)$ mediante $p(3/2)$.

5. Sea $f(x) = \log_4(x)$, $x > 0$. Calcular $p(32)$, siendo p el polinomio de menor grado posible que coincide con f en los puntos siguientes:

(a) $\{x_0, x_1\} = \{1, 64\}$; (b) $\{x_0, x_1, x_2\} = \{1, 64, 256\}$.

Calcular en cada caso la diferencia $f(32) - p(32)$.

Este ejemplo muestra que la precisión en la interpolación por polinomios no se mejora necesariamente aumentando el número de puntos de interpolación.

6. Cálculo de raíces de una ecuación no lineal mediante interpolación.

Se considera la función $f(x) = x + e^x$. Determinar el número de raíces de la ecuación $f(x) = 0$ y localizarlas en intervalos disjuntos. Usando el polinomio de interpolación de f en 4 nodos, aproximar la mayor raíz de $f(x) = 0$ y calcular el error que se comente en dicha aproximación.

7. Supongamos que $f : [0, +\infty) \mapsto \mathbb{R}$ es tal que existen $f^{(m)}$, $m = 0, 1, 2, \dots$, son continuas y

$$|f^{(m)}(x)| \leq 1 \quad \forall x \geq 0.$$

Para cada h fijo, sea p_n el polinomio de interpolación de f en los puntos $\{0, h, 2h, \dots, nh\}$, $n \in \mathbb{N}$.

¿Para qué valores de h se puede asegurar que

$$\lim_{n \rightarrow +\infty} p_n(x) = f(x) \quad \forall x \geq 0?$$

8. Sea $f(x) = e^x$ y p_n el polinomio de interpolación de f en $(n+1)$ nodos cualesquiera del intervalo $[a, b]$. Probar que

$$|f(x) - p_n(x)| \leq \frac{(b-a)^{n+1}}{(n+1)!} e^b \quad \forall x \in [a, b].$$

¿Qué se puede decir sobre la convergencia de p_n cuando $n \rightarrow +\infty$?

9. Sean $f \in C^4(\mathbb{R})$ tal que $|f^{(4)}(x)| \leq M_4$ para todo $x \in \mathbb{R}$ y p_3 el polinomio de interpolación de f en los puntos $x_k = kh$, $k = 0, 1, 2, 3$ con $h > 0$ fijo. Comprobar las siguientes cotas del error de interpolación:

$$a) \quad \max_{x_0 \leq x \leq x_3} |f(x) - p_3(x)| \leq \frac{M_4}{24} h^4.$$

$$b) \quad \max_{x_1 \leq x \leq x_2} |f(x) - p_3(x)| \leq \frac{9}{16 \cdot 24} M_4 h^4.$$

Indicación: Comprobar que $\max_{x_0 \leq x \leq x_3} |w(x)| = h^4$ y $\max_{x_1 \leq x \leq x_2} |w(x)| = \frac{9}{16} h^4$, $w(x) = x(x-h)(x-2h)(x-3h)$, haciendo un cambio de variable al intervalo $[-3/2, 3/2]$.

10. Sea p_n el polinomio de interpolación de $f(x) = e^x$ en los puntos $\{0, \frac{1}{n}, \frac{2}{n}, \dots, \frac{n-1}{n}, 1\}$. Hallar el valor mínimo que debe tener n para poder asegurar que

$$|e^x - p_n(x)| < 10^{-6}, \quad 0 \leq x \leq 1.$$

Indicación: Acotar $|w(x)|$ de la mejor manera posible.

11. Sea p_n el polinomio de interpolación de $f(x) = \ln(x^2)$ en los puntos $\{1, 1 + \frac{1}{2n}, 1 + \frac{2}{2n}, \dots, 1 + \frac{n-1}{2n}, \frac{3}{2}\}$. Hallar el valor mínimo de n para asegurar que

$$|\ln(x^2) - p_n(x)| < 10^{-7}, \quad 1 \leq x \leq 3/2.$$

Indicación: Acotar $|w(x)|$ de la mejor manera posible.

12. Se considera $f(x) = x^3 - x^2 + 1$, $x \in [-1, 1]$.

a) Hallar p_2 el polinomio de interpolación de Lagrange de f en los puntos $\{-1, 0, 1\}$ de tres formas distintas.

b) Probar la siguiente cota del error de interpolación:

$$|f(x) - p_2(x)| \leq \frac{2}{3\sqrt{3}} \quad \forall x \in [-1, 1].$$

Indicación: Usar la cota óptima de la correspondiente función $|w(x)|$ para un soporte regular de 3 puntos.

c) Calcular el polinomio de interpolación de Lagrange \hat{p}_2 que mejor aproxime la función f en $\{\hat{x}_0, \hat{x}_1, \hat{x}_2\} \subset [-1, 1]$ en el sentido de que el error de interpolación sea mínimo.

Comprobar que en este caso el error de interpolación es más pequeño que el del apartado b).

13. Sea $f \in C^2([a, b])$. Queremos aproximar la función f por su polinomio de interpolación de Lagrange p_1 en los puntos $\{x_0, x_1\} \subset [0, 1]$.

¿Cómo hay que escoger los puntos x_0 y x_1 en $[0, 1]$ para que la cota del error de interpolación sea mínima? Calcular dichos puntos x_0, x_1 .

14. Sea $f \in C^{n+1}([a, b])$. Demostrar que los puntos de interpolación

$$x_k = \frac{a+b}{2} + \frac{b-a}{2} \cos \frac{(2k+1)\pi}{2(n+1)}, \quad k = 0, 1, \dots, n$$

minimizan la norma infinito en $[a, b]$ del polinomio soporte que actúa en el error de interpolación de Lagrange de la función f en $[a, b]$ y que

$$|f(x) - p_n(x)| \leq \frac{(b-a)^{n+1}}{2^{2n+1}(n+1)!} \max_{x \in [a,b]} |f^{(n+1)}(x)| \quad \forall x \in [a, b].$$

15. *Forma de Lagrange del polinomio de interpolación de Hermite.*

Sean $\{x_0, x_1, \dots, x_n\} \subset \mathbb{R}$ con $x_i \neq x_j$ si $i \neq j$ y $f \in C^1(\mathbb{R})$. El objetivo de este ejercicio es deducir la forma de Lagrange del polinomio de interpolación de Hermite de la función f y de su derivada f' en los puntos $\{x_0, x_1, \dots, x_n\}$. Para ello, se pide:

a) Determinar las constantes c y d de modo que el polinomio

$$A_k(x) = (c + d(x - x_k))L_k^2(x), \quad k = 0, \dots, n$$

verifique

$$A_k(x_i) = \delta_{ki}, \quad A'_k(x_i) = 0, \quad \forall i, \quad k = 0, \dots, n,$$

donde $L_k = \prod_{j=0}^n \frac{x-x_j}{x_k-x_j}$ son las funciones de *base de Lagrange*.

b) Determinar las constantes a y b de modo que el polinomio

$$B_k(x) = (a + b(x - x_k))L_k^2(x), \quad k = 0, \dots, n$$

verifique

$$B_k(x_i) = 0 \quad \forall i, \quad B'_k(x_i) = \delta_{ki}, \quad k = 0, \dots, n.$$

c) Sea

$$p(x) = \sum_{k=0}^n f(x_k)A_k(x) + \sum_{k=0}^n f'(x_k)B_k(x).$$

Demostrar que p es el único polinomio de grado $\leq 2n+1$ tal que

$$p(x_i) = f(x_i), \quad p'(x_i) = f'(x_i), \quad i = 0, \dots, n.$$

16. Calcular el polinomio de interpolación y una expresión del error asociado a los valores que siguen:

(a)	<table style="border-collapse: collapse; text-align: center;"> <tr><td style="border: 1px solid black; padding: 2px 10px;">x</td><td style="border: 1px solid black; padding: 2px 10px;">1</td><td style="border: 1px solid black; padding: 2px 10px;">2</td></tr> <tr><td style="border: 1px solid black; padding: 2px 10px;">$f(x)$</td><td style="border: 1px solid black; padding: 2px 10px;">2</td><td style="border: 1px solid black; padding: 2px 10px;">6</td></tr> <tr><td style="border: 1px solid black; padding: 2px 10px;">$f'(x)$</td><td style="border: 1px solid black; padding: 2px 10px;">3</td><td style="border: 1px solid black; padding: 2px 10px;">7</td></tr> </table>	x	1	2	$f(x)$	2	6	$f'(x)$	3	7	(b)	<table style="border-collapse: collapse; text-align: center;"> <tr><td style="border: 1px solid black; padding: 2px 10px;">x</td><td style="border: 1px solid black; padding: 2px 10px;">0</td><td style="border: 1px solid black; padding: 2px 10px;">1</td></tr> <tr><td style="border: 1px solid black; padding: 2px 10px;">$f(x)$</td><td style="border: 1px solid black; padding: 2px 10px;">-1</td><td style="border: 1px solid black; padding: 2px 10px;">-3</td></tr> <tr><td style="border: 1px solid black; padding: 2px 10px;">$f'(x)$</td><td style="border: 1px solid black; padding: 2px 10px;">-3</td><td style="border: 1px solid black; padding: 2px 10px;">0</td></tr> </table>	x	0	1	$f(x)$	-1	-3	$f'(x)$	-3	0
x	1	2																			
$f(x)$	2	6																			
$f'(x)$	3	7																			
x	0	1																			
$f(x)$	-1	-3																			
$f'(x)$	-3	0																			

17. (a) Dada una función $f \in C^1([-1, 1])$. Demostrar que el siguiente problema de interpolación tiene una única solución:

$$\text{Hallar } p_2 \in \mathbb{P}_2[x] \text{ tal que } p_2'(-1) = f'(-1), p_2(0) = f(0), p_2'(1) = f'(1).$$

(b) Probar que si $f \in C^3([-1, 1])$, entonces para todo $x \in [-1, 1]$, existe $\xi_x \in (-1, 1)$ tal que

$$f'(x) - p_2'(x) = \frac{f'''(\xi_x)}{2}(x^2 - 1).$$

Deducir que

$$|f(x) - p_2(x)| \leq \frac{1}{2} \|f'''\|_\infty |x(1 - x^2/3)| \quad \forall x \in [-1, 1],$$

siendo $\|f'''\|_\infty = \max_{-1 \leq x \leq 1} |f'''(x)|$.

18. *Interpolación de Lagrange cuadrática a trozos.*

Sean $f \in C^0([a, b])$ y $\{a = x_0 < x_1 < x_2 < \dots < x_n = b\}$ un soporte contenido en $[a, b]$. Pongamos $h = \max_{1 \leq i \leq n} (x_i - x_{i-1})$ e introducimos el siguiente espacio:

$$V_h = \{w_h \in C^0([a, b]) : w_h|_{[x_{i-1}, x_i]} \in \mathbb{P}_2, \quad 1 \leq i \leq n\}.$$

En el soporte dado fijemos unos puntos $\xi_i \in (x_{i-1}, x_i)$, $i = 1, \dots, n$.

Consideramos el siguiente problema de interpolación:

$$(P) \quad \begin{cases} \text{Hallar } v_h \in V_h \text{ tal que} \\ v_h(x_i) = f(x_i), & 0 \leq i \leq n, \\ v_h(\xi_i) = f(\xi_i), & 1 \leq i \leq n. \end{cases}$$

a) Probar que (P) tiene una única solución.

b) Además, si $f \in C^3([a, b])$, probar que entonces se verifica

(i)

$$\max_{x \in [a, b]} |f(x) - v_h(x)| \leq \frac{M_3}{24} h^3 \quad \text{con } M_3 = \max_{x \in [a, b]} |f'''(x)|;$$

(ii)

$$\max_{x \in [a, b]} |f(x) - v_h(x)| \leq \frac{M_3}{72\sqrt{3}} h^3 \quad \text{cuando se elige } \xi_i \text{ el punto medio entre } x_{i-1} \text{ y } x_i.$$

19. *Interpolación de Lagrange cúbica a trozos.*

Generalizar el problema anterior al caso en que se fijan $\xi_i < \eta_i$ en (x_{i-1}, x_i) , $1 \leq i \leq n$ y probar que tiene una única solución.

Además, si $f \in C^4([a, b])$ deducir que $\max_{x \in [a, b]} |f(x) - v_h(x)| \leq \frac{M_4}{96} h^4$, $M_4 = \max_{x \in [a, b]} |f^{(4)}(x)|$ y siendo la cota de $\frac{M_4}{1944} h^4$ cuando se elige ξ_i y η_i tal que los puntos $\{x_{i-1}, \xi_i, \eta_i, x_i\}$ sean equidistantes.

20. *Interpolación de Hermite a trozos*

Sean $f \in C^1([a, b])$ y $\{a = x_0 < x_1 < x_2 < \dots < x_n = b\}$ una partición del intervalo $[a, b]$. Introducimos el siguiente espacio:

$$V_h = \{w_h \in C^1([a, b]) : w_h|_{[x_{i-1}, x_i]} \in \mathbb{P}_3[x], \quad 1 \leq i \leq n\}.$$

Consideramos el siguiente problema de interpolación:

$$(P) \quad \begin{cases} \text{Hallar } v_h \in V_h \text{ tal que} \\ v_h(x_i) = f(x_i), & 0 \leq i \leq n, \\ v_h'(x_i) = f'(x_i), & 0 \leq i \leq n. \end{cases}$$

a) Demostrar que (P) tiene una única solución.

b) Además, si $f \in C^4([a, b])$, probar que existe una constante $C > 0$ tal que

$$\max_{x \in [a, b]} |f(x) - v_h(x)| \leq C h^4 \max_{x \in [a, b]} |f^{(4)}(x)|. \quad (\text{cota óptima: } C = 1/(4!4^2) = 1/384)$$

21. Sea $f(x) = x - 9^{-x}$. Construir el *spline* cúbico natural (con condiciones de frontera libre) asociado al soporte $\{x_0, x_1, x_2\} = \{0, 1/2, 1\}$.

Calcular una cota del error de interpolación.

22. Determinar si la función

$$S(x) = \begin{cases} -1 + 2x + \frac{1}{2}x^2 - \frac{1}{2}x^3, & x \in [-2, 0], \\ -1 + 2x + \frac{1}{2}x^2 - \frac{1}{6}x^3, & x \in [0, 1]. \end{cases}$$

es el *spline* cúbico natural para la siguiente tabla de valores:

x	-2	0	1
$f(x)$	1	-1	2

23. Sean $\lambda, \mu \in \mathbb{R}$.

a) Determinar los valores de λ y μ para que

$$S(x) = \begin{cases} \lambda x(x^2 + 1), & x \in [0, 1], \\ -\lambda x^3 + \mu x^2 - 5\lambda x + 1, & x \in [1, 2] \end{cases}$$

sea una función *spline* cúbica.

b) Con los valores de λ y μ obtenidos en el apartado anterior averiguar si S puede ser una función *spline* cúbica de interpolación de la función

$$f(x) = x^2, \quad 0 \leq x \leq 2$$

en los puntos $\{0, 1, 2\}$.

24. *Spline cuadrático (dos intervalos en la partición).*

Sea $f \in C^2([a, b])$ y sean $\{a = x_0 < x_1 < x_2 = b\}$ nodos dados. Sea la función S dada por

$$S(x) = \begin{cases} S_0(x) = a_0 + b_0(x - x_0) + c_0(x - x_0)^2, & x \in [x_0, x_1], \\ S_1(x) = a_1 + b_1(x - x_1) + c_1(x - x_1)^2, & x \in [x_1, x_2] \end{cases}$$

con $a_i, b_i, c_i, i = 0, 1$ a determinar.

a) Demostrar que las siguientes condiciones determinan de manera única el *spline* cuadrático S :

$$\begin{aligned} S(x_0) &= f(x_0), & S(x_1) &= f(x_1), & S(x_2) &= f(x_2), \\ S'_0(x_1) &= S'_1(x_1), \\ S''_0(x_1) &= S''_1(x_1). \end{aligned}$$

¿Se verifica que $S \in C^2([a, b])$?

b) Usando los cálculos realizados en el apartado anterior, probar que si en vez de $S''_0(x_1) = S''_1(x_1)$ imponemos $S'(x_0) = f'(x_0)$ o bien $S'(x_2) = f'(x_2)$, podemos también determinar de manera única las constantes $a_i, b_i, c_i, i = 0, 1$. ¿Se verifica en este caso que $S \in C^2([a, b])$?

- c) Consideramos ahora tres intervalos en la partición de $[a, b]$, es decir sean $\{a = x_0 < x_1 < x_2 < x_3 = b\}$ nodos dados. ¿Podemos asegurar, en general, la existencia y unicidad de un *spline* cuadrático que sea de clase C^2 en $[a, b]$?

Indicación: Estudiar el número de condiciones y los grados de libertad disponibles.

25. *Spline cuadrático (n intervalos en la partición).*

Sea $\{a = x_0 < x_1 < x_2 < \dots < x_n = b\}$ una partición del intervalo $[a, b]$. Definir un *spline* cuadrático S que interpole los datos $(x_i, f(x_i))$, $i = 0, \dots, n$ y probar que dicho *spline* es único si $S'(x_0) = 0$.

¿Se verifica que $S \in C^2([a, b])$?

Problemas del Tema 2

26. Se consideran $C^0([a, b])$ el espacio de las funciones continuas sobre el intervalo $[a, b]$ y $(\cdot, \cdot)_2$ el producto escalar en $C^0([a, b])$ definido por $(u, v)_2 = \int_a^b u(x)v(x) dx$, $\forall u, v \in C^0([a, b])$.

Probar que $H = (C^0([a, b]), (\cdot, \cdot)_2)$ es un espacio prehilbertiano y no es un espacio de Hilbert.

27. *Propiedades de la matriz Grammiana*

Sean H un espacio prehilbertiano sobre \mathbb{R} , (\cdot, \cdot) un producto escalar en H y $\varphi_1, \varphi_2, \dots, \varphi_n \in H$.

- a) Probar que la matriz $A = (a_{ij}) \in \mathcal{M}_{n \times n}$ con $a_{ij} = (\varphi_i, \varphi_j)$, $1 \leq i, j \leq n$ es simétrica y semidefinida positiva.
- b) Si los $\{\varphi_i\}_{i=1}^n \subset H$ son linealmente independientes, probar que la matriz A del apartado anterior es definida positiva.

28. *Matriz de Hilbert*

Se considera la matriz de Hilbert $\mathcal{H} \in \mathcal{M}_{n \times n}$ definida por

$$\mathcal{H} = (h_{ij}) \quad \text{con} \quad h_{ij} = \frac{1}{i+j-1}, \quad 1 \leq i, j \leq n.$$

Demostrar que \mathcal{H} es definida positiva.

Indicación: Usar el resultado del ejercicio 27 tomando como espacio prehilbertiano $H = C^0([0, 1])$ con $(\varphi_i, \varphi_j) = \int_0^1 \varphi_i(x)\varphi_j(x) dx$ siendo $\varphi_i = x^{i-1}$, $i = 1, \dots, n$.

29. Sean el espacio prehilbertiano $H = (C^0([0, 1]), (\cdot, \cdot)_2)$ con $(u, v)_2 = \int_0^1 u(x)v(x) dx$, $\forall u, v \in C^0([0, 1])$ y $\mathbb{P}_n[x] = \langle 1, x, x^2, \dots, x^n \rangle$.

Dada $f \in H$, formular el problema de mejor aproximación por mínimos cuadrados en $\mathbb{P}_n[x]$ y escribir las ecuaciones normales para determinar dicha aproximación, explicitando la matriz del sistema.

30. *Pseudosolución de un sistema lineal.*

Sean $A \in \mathbb{R}^{M \times N}$ una matriz rectangular de dimensión $M \times N$ y $b \in \mathbb{R}^M$ un vector dados. Denotemos por $\|\cdot\|_2$ la norma euclídea de \mathbb{R}^M . Se dice que \bar{x} es *pseudosolución* del sistema lineal

$$Ax = b$$

si $\bar{x} \in \mathbb{R}^N$ es solución del problema

$$(P) \quad \|b - A\bar{x}\|_2 \leq \|b - Ax\|_2 \quad \forall x \in \mathbb{R}^N.$$

Probar que (P) siempre admite solución \bar{x} que se caracteriza por ser solución del sistema lineal

$$A^t A \bar{x} = A^t b.$$

Dar condiciones necesarias y suficientes de unicidad de pseudosolución.

Indicación: Considerar (P) como un problema de mejor aproximación a b en \mathbb{R}^M .

31. Sean $H = (C^0([-1, 1]), (\cdot, \cdot)_2)$ con $(u, v)_2 = \int_{-1}^1 u(x)v(x) dx$, $\forall u, v \in C^0([-1, 1])$ y $\mathbb{P}_2[x] = \langle 1, x, x^2 \rangle$.

a) Usando el proceso de ortonormalización de Gram-Schmidt construir una base ortonormal de $\mathbb{P}_2[x]$.

b) Sea $f(x) = x^3$, $x \in [-1, 1]$. Usando la base ortonormal construida en el apartado anterior, determinar la mejor aproximación a f en $\mathbb{P}_2[x]$ en el sentido de mínimos cuadrados para la norma asociada al producto escalar $(\cdot, \cdot)_2$.

32. Calcular la mejor aproximación de la función $f(x) = x^2$, $x \in [0, 1]$ sobre $\mathbb{P}_1[x]$:

a) En el sentido de mínimos cuadrados para la norma de $L^2(0, 1)$ de dos formas distintas.

b) En el sentido de la norma uniforme ($\|f\|_\infty = \max_{x \in [a, b]} |f(x)|$, $\forall f \in C^0([a, b])$).

33. Determinar el polinomio de grado menor o igual que dos que mejor aproxime la función $f(x) = \sin \pi x$ en el intervalo $[0, 1]$ en el sentido de mínimos cuadrados para la norma de $L^2(0, 1)$. Hacerlo de dos formas distintas.

34. Sean $H = (C^0([a, b]), (\cdot, \cdot)_2)$ con $(u, v)_2 = \int_a^b u(x)v(x) dx$, $\forall u, v \in C^0([a, b])$ y $E_n = \langle 1, e^x, e^{2x}, \dots, e^{nx} \rangle$.

a) Dada $f \in C^0([a, b])$, probar que existe una única solución del problema de mejor aproximación:

$$\begin{cases} \text{Hallar } h \in E_n \text{ tal que} \\ \|f - h\|_2 \leq \|f - g\|_2 \quad \forall g \in E_n. \end{cases}$$

Caracterizar dicha solución a partir de las ecuaciones normales.

b) Para $f(x) = e^{2x}$ calcular la mejor aproximación sobre E_1 en el intervalo $[0, 1]$ de dos formas distintas.

35. *Mejor aproximación mediante los polinomios de Chebychev*

El objetivo de este ejercicio es analizar el problema de mejor aproximación de una función dada $f \in C^0([-1, 1])$ mediante polinomios de Chebychev.

Definimos la forma:

$$\begin{aligned} (\cdot, \cdot)_w : C^0([-1, 1]) \times C^0([-1, 1]) &\mapsto \mathbb{R} \\ (g, h)_w &\mapsto \int_{-1}^1 w(x)g(x)h(x) dx \quad \text{con } w(x) = \frac{1}{\sqrt{1-x^2}} \text{ función de peso} \end{aligned}$$

a) Probar que $(C^0([-1, 1]), (\cdot, \cdot)_w)^1$ es un espacio prehilbertiano.

b) Sean $T_n(x) = \cos(n \arccos x)$, $n \geq 0$. Probar que $\{T_n\}_{n \geq 0}$ forman un sistema ortogonal respecto al producto escalar $(\cdot, \cdot)_w$.

¹El propósito de una *función de peso* consiste en asignar diferentes grados de importancia a las aproximaciones en diferentes partes del intervalo. En este caso, la función de peso w pone menos énfasis cerca del centro del intervalo $(-1, 1)$ y más énfasis cuando $|x|$ está cerca de uno.

- c) Sea $V_N = \langle T_0, T_1, \dots, T_N \rangle$ el subespacio de $C^0([-1, 1])$ generado por los $\{T_n\}_{n=0}^N$, $N \in \mathbb{N}$. Plantear el problema de mejor aproximación sobre V_N en el sentido de mínimos cuadrados para la norma asociada al producto escalar $(\cdot, \cdot)_w$. Justificar que este problema tiene una única solución, caracterizarla y calcularla.

36. *Mejor aproximación mediante polinomios trigonométricos*

Sea $H = (C^0([-π, π]), (\cdot, \cdot)_2)$ con $(u, v)_2 = \int_{-π}^π u(x)v(x) dx$, $\forall u, v \in C^0([-π, π])$. Consideramos el subespacio vectorial $V_n = \langle \frac{1}{\sqrt{2π}}, \frac{1}{\sqrt{π}} \cos x, \frac{1}{\sqrt{π}} \sin x, \frac{1}{\sqrt{π}} \cos 2x, \frac{1}{\sqrt{π}} \sin 2x, \dots, \frac{1}{\sqrt{π}} \cos nx, \frac{1}{\sqrt{π}} \sin nx \rangle$.

- a) Probar que $\{\frac{1}{\sqrt{2π}}, \frac{1}{\sqrt{π}} \cos x, \frac{1}{\sqrt{π}} \sin x, \frac{1}{\sqrt{π}} \cos 2x, \frac{1}{\sqrt{π}} \sin 2x, \dots, \frac{1}{\sqrt{π}} \cos nx, \frac{1}{\sqrt{π}} \sin nx\}$ es un sistema ortonormal respecto al producto escalar $(\cdot, \cdot)_2$.
- b) Dada $f \in C^0([-π, π])$, formular el problema de mejor aproximación de f en V_n en el sentido de mínimos cuadrados para la norma asociada al producto escalar $(\cdot, \cdot)_2$. Probar que este problema tiene una única solución y caracterizarla a partir de las ecuaciones normales.

37. Sea el espacio prehilbertiano $H = (C^0([0, 1]), (\cdot, \cdot)_2)$ con $(u, v)_2 = \int_0^1 u(x)v(x) dx$, $\forall u, v \in C^0([0, 1])$ y $\|\cdot\|_2$ la norma asociada al producto escalar $(\cdot, \cdot)_2$. Consideramos una partición $\{0 = x_0 < x_1 < \dots < x_N = 1\}$ del intervalo $[0, 1]$ y el espacio V_h de *splines lineales* asociado a esta partición:

$$V_h = \{v_h \in C^0([0, 1]) : v_h|_{[x_{i-1}, x_i]} \in \mathbb{P}_1[x], \quad i = 1, 2, \dots, N\}, \quad \text{siendo } h = \max_{1 \leq i \leq N} (x_i - x_{i-1}).$$

Dada $f \in C^0([0, 1])$, planteamos el siguiente problema de determinar la mejor aproximación $\Pi_h f$ de la función f en V_h :

$$(P) \quad \begin{cases} \text{Hallar } \Pi_h f \in V_h \text{ tal que} \\ \|f - \Pi_h f\|_2 \leq \|f - v_h\|_2 \quad \forall v_h \in V_h. \end{cases}$$

- a) Probar que V_h es un subespacio vectorial de dimensión $N + 1$ y determinar una base de V_h .
Indicación: Observar que toda función $v_h \in V_h$ está unívocamente determinada por sus valores en los nodos, es decir por $v_h(x_i)$ para todo $i = 0, \dots, N$.
- b) Probar que (P) admite una única solución. Caracterizarla como solución de un sistema lineal cuadrado de orden $N + 1$.
- c) Supongamos que $f \in C^2([0, 1])$. Probar la siguiente estimación:

$$\|f - \Pi_h f\|_2 \leq h^2 \|f''\|_2.$$

Indicación: Usar estimaciones entre f y su spline lineal asociado $S_h f$.

- d) Deducir que si $f \in C^0([0, 1])$, entonces se tiene que

$$\lim_{h \rightarrow 0} \|f - \Pi_h f\|_2 = 0.$$

Indicación: Usar el hecho de que $\mathbb{P}[x]$ es denso en $C^0([0, 1])$ (en norma $\|\cdot\|_2$), cuya demostración es consecuencia del teorema de Weierstrass.

38. *Recta de regresión (aproximación discreta)*

Supongamos conocidos los pares de valores $\{(x_i, y_i)\}$, $i = 1, \dots, m$. El objetivo de este ejercicio es determinar la recta $p(x) = a_1 + a_2 x$ que mejor aproxime dichos puntos en el sentido de *mínimos cuadrados* para la norma inducida por el semi-producto escalar $(u, v)_m = \sum_{j=1}^m u(x_j)v(x_j)$, $\forall u, v \in C^0(\mathbb{R})$.

- a) Plantear el problema de mejor aproximación por mínimos cuadrados.

- b) Escribir las ecuaciones normales y resolverlas para determinar las constantes a_1 y a_2 .
- c) Usando los resultados obtenidos, determinar la recta que mejor aproxime los siguientes valores en el sentido de mínimos cuadrados:

x_i	2	4	6	8
y_i	2	11	28	40

(Solución: $a_1 = -12,5$ y $a_2 = 6,55$).

39. Escribir el *sistema no lineal* para determinar una recta que mejor aproxime los valores de la tabla del ejercicio anterior para la semi-norma definida por

$$\|u\| \equiv \left(\sum_{i=1}^4 (u(x_i))^4 \right)^{1/2}.$$

Indicación: Usar resultados básicos de minimización de funciones de dos variables.

40. Sean $\{a = x_0 < x_1 < \dots < x_n = b\}$ una partición del intervalo $[a, b]$ y $h = \max_{1 \leq i \leq N} (x_i - x_{i-1})$ el diámetro de la partición. Sea $H = (C^1([a, b]), (\cdot, \cdot)_d)$ con $(\cdot, \cdot)_d$ el semi-producto escalar definido por

$$(u, v)_d = \sum_{k=0}^N u(x_k)v(x_k) + \sum_{k=0}^N u'(x_k)v'(x_k) \quad \forall u, v \in C^1([a, b]).$$

Denotemos por $\|\cdot\|_d$ la semi-norma asociada a $(\cdot, \cdot)_d$, es decir

$$\|v\|_d = \left[\sum_{k=0}^N |v(x_k)|^2 + \sum_{k=0}^N |v'(x_k)|^2 \right]^{1/2} \quad \forall v \in C^1([a, b]).$$

Consideramos el espacio

$$V_h = \{v_h \in C^1([a, b]) : v_h|_{[x_{i-1}, x_i]} \in \mathbb{P}_3[x], \quad i = 1, 2, \dots, N\}.$$

- a) Probar que V_h es un subespacio vectorial de $C^1([a, b])$ de dimensión $2(N+1)$ y determinar una base de V_h .

Indicación: Observar que toda función $v_h \in V_h$ está unívocamente determinada por $v_h(x_i)$ y $v_h'(x_i)$ para todo $i = 0, \dots, N$.

- b) Dada $f \in C^1([a, b])$, consideramos el problema de mejor aproximación

$$(P) \text{ Hallar } u_h \in V_h \text{ tal que } \|f - u_h\|_d^2 \leq \|f - v_h\|_d^2 \quad \forall v_h \in V_h.$$

Probar que (P) admite una única solución y caracterizarla como solución de un sistema lineal de dimensión $2(N+1)$.

Deducir que la solución de (P) coincide con la interpolación de Hermite a trozos.

41. Hallar la *mejor aproximación polinómica uniforme* por polinomios de grado 0 y 1:

- a) Para $f(x) = e^x$ en el intervalo $[0, 1]$.
- b) Para $f(x) = x^2$ en el intervalo $[-1, 2]$ y también en el intervalo $[-2, 2]$.